



<形式記号記入欄>

例: SCC 20 - 2.0 HSW (D 13 - 2 A 20) R - G

機種名: SCC (フレーム幅 W) (実ベルト幅 B) (フレーム長さ L) HSW (ドライブ区分) (モータ区分) (周波数) (モータ出力) (電源表示) (ベルト色)

呼称ベルト幅 B (cm): 20

呼称機長 L (m): 2.0

ドライブ区分: HSW (横出し直交軸モータ)

モータ区分: D (ブラシレスモータ), C (一定速モータ)

周波数: A (50Hz), B (60Hz)

モータ出力: 例 13:130W

電源表示: 1 (単相100V), 2 (単相200V), 3 (三相200V), 0 (異電圧)

チェーンカバー位置・ベルト進行方向: R (右・正転), RB (右・逆転), L (左・正転), LB (左・逆転)

呼称速度 (m/min): 可変速の場合は、最高速度を表示

呼称ベルト幅 B	50	70	100	150	200	250	300	350	400	500	600
実ベルト幅	50	70	100	150	200	250	300	350	400	500	600
フレーム幅 W	90	110	140	190	240	290	340	390	460	560	660
モータ寸法 M1											
	/60W										
	130W/90W										
	207										
	152 / 222										

注1) 上表のモータ寸法 M1 は、下記条件となっています。
 ・<変速/定速>となっています。
 ・速度は、標準速度(減速比:1/18)の時のものを表示してあります。
 ・減速比が1/18以上の場合、モータ出っ張り量が上表の値より大きくなる場合があります。

注2) 変速はブラシレスモータ変速となります。

<仕様記入欄>

運搬物品名	
外形寸法	
単品重量 kg/ヶ	
全重量 kg/全長	
コンベヤベルト	<input type="checkbox"/> 標準 (ポリウレタン・緑) <input type="checkbox"/> その他 ()
オプション (脚、ガイド等)	

備考:
 コンベヤベルト標準長さ計算式
 $L = \sim 3.0m [2L + 50]$

3	フレーム	1式		SZ-2012
2	テークアップユニット	1		SC-1330
1	ドライブユニット	1		SC-1329
品番	名称	数量	(標準図面番号)	
種別	軽搬送 ベルトコンベヤ	機種 (ドライブ区分)	SCC-HSW (直交軸モータ横出し) 形	
シリーズ	エスコン ミニ シリーズ	SCALE	1:5 本体 組立図	

! 本CADデータを使用される場合は、仕様表・注記を必ずご確認ください。