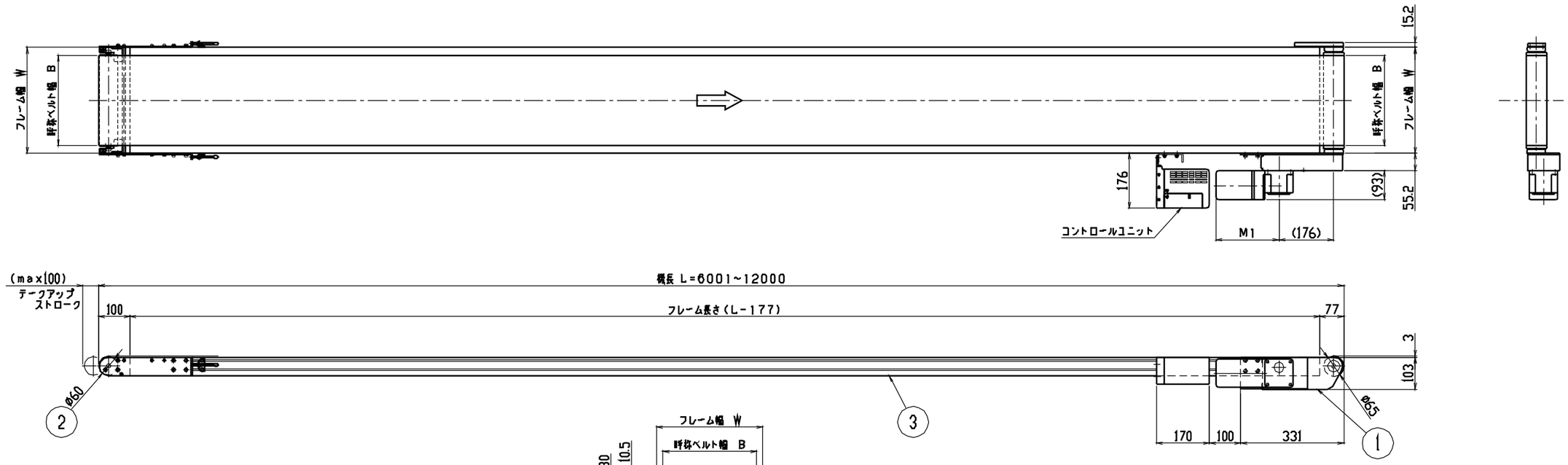

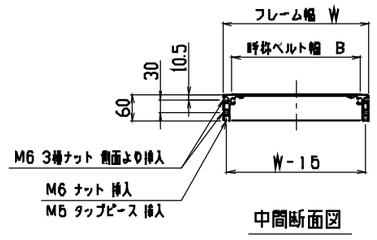

中間断面図

呼称ベルト幅 B	100	150	200	250	300	350	400	500	600
実ベルト幅	90	140	190	240	290	340	390	490	590
フレーム幅 W	140	190	240	290	340	390	460	560	660
モータ寸法 M1									
/60W	207								
130W/90W	152/222								

注1）上表のモータ寸法 M1 は、下記条件となっています。
- <変速／定速>となっています。
- 速度は、標準速度（減速比：1／18）の時のものを表示してあります。
- 減速比が1／18以上の場合、モータ出っ張り量が上表の値より大きくなることがあります。

2）変速はブラシレスモータ変速となります。

<形式記号記入欄>

SCC＿－＿＿　＿＿（＿＿－＿＿＿）＿－＿

例：SCC20－7.0　HSW（D13－2A20）R－G

- 機種名
- 呼称ベルト幅B（cm）
- 呼称機長L（m）
- ドライブ区分　HSW：横出し直交軸モータ
- モータ区分　D：ブラシレスモータ　C：一定速モータ
- モータ出力　例 13：130W
- 電源表示　1：単相100V（差し込みコンセントプラグ）　2：単相200V（端末 丸形端子）　3：三相200V（端末 丸端子処理）　0：異電圧　（端末 丸端子処理）
- 周波数　A：50Hz　B：60Hz
- 呼称速度（m／min）　可変速の場合は、最高速度を表示
- チェンカバー位置・ベルト進行方向　R：右・正転　RB：右・逆転　L：左・正転　LB：左・逆転
- ベルト色　G：標準　グリーン　W：標準　ホワイト　X：その他

<仕様記入欄>

運搬物 品　名 外形寸法 単品重量　kg／ヶ 全重量 Kg／全長	
コンベヤベルト	□標準（ポリウレタン・緑） □その他（　　）
オプション （脚、ガイド 等）	

備　考：

コンベヤベルト標準長さ計算式：
L=6.1~12.0m　[2L+80]

品番	名　称	数量				（標準図面番号）
3	フレーム	1				SZ-2012
2	ロングテークアップユニット	1				SMH-1331
1	ドライブユニット	1				SMH-1329

種別	軽搬送　ベルトコンベヤ	機種（ドライブ区分）	SMH-HSW（直交軸モータ横出し）形（既長L=6.1m以上）
シリーズ	エスコン ミニ　シリーズ	SCALE 1:10	本体組立図

⚠ 本CADデータを使用される場合は、仕様表・注記を必ずご確認ください。

三機工業株式会社
SANKI ENGINEERING CO.,LTD
TOKYO JAPAN

標準図面番号 SMH－1306－1　訂正 h